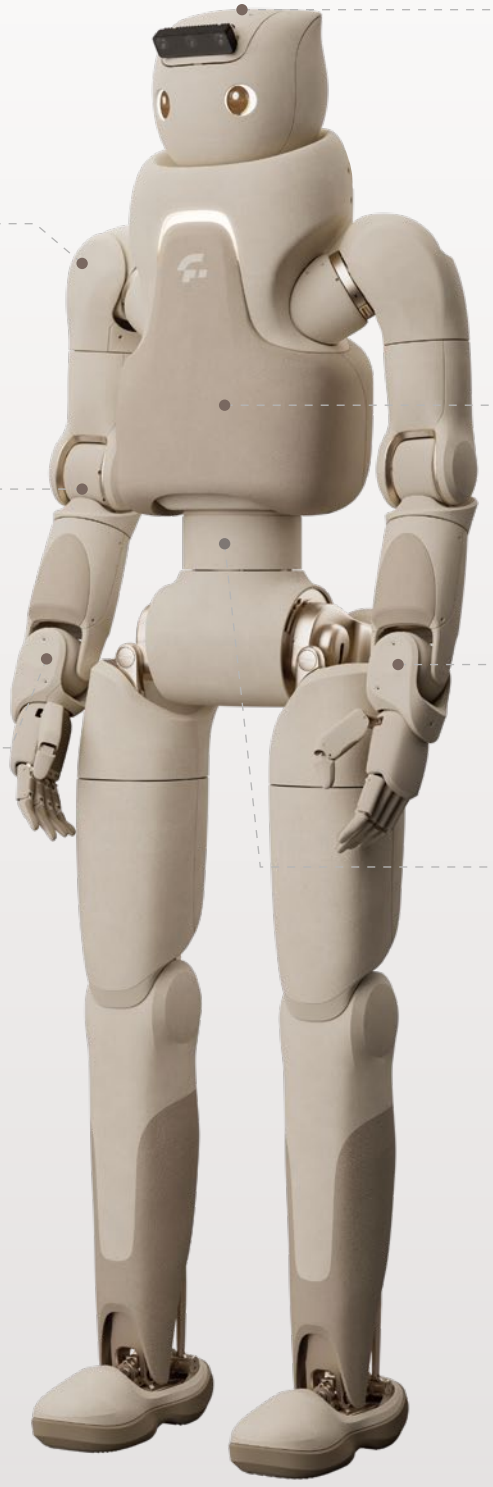
FOURIER
傅利叶

GR家族机器人
产品手册

傅 利 叶

GR-3



身高
≈ 165cm

重量
≈ 71kg

全身自由度
43个

触觉反馈
支持头部及躯干

单手负载
≈ 3kg

续航时间
≈ 3h，支持热插拔

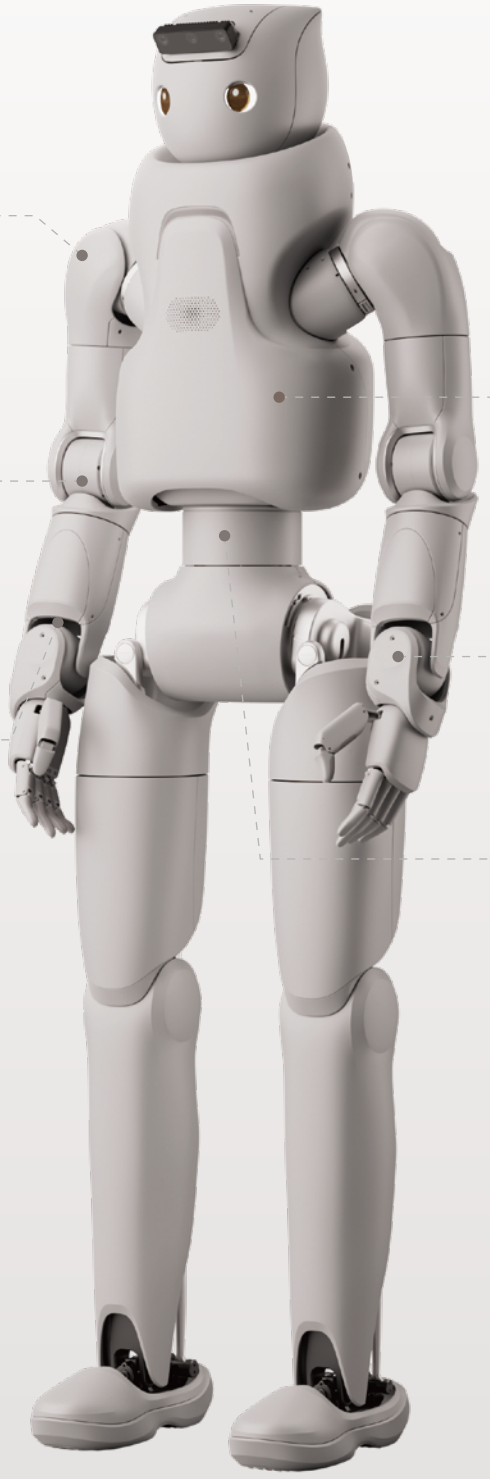
产品参数

基础参数	尺寸	1642mm x 552mm x 292mm（高 x 长 x 宽）		
	重量	≈ 71kg	腿部长度 （小腿 + 大腿）	425mm + 408mm
	臂展长度	1395mm（含灵巧手时最高1795mm）		
外壳材质	框架结构	铝合金 + 工程塑料	表面软包	有
关节参数	全身关节自由度	43个（包括：头部2个、单腿6个、腰部3个、单手臂7个、单手6个）		
	最大关节峰值扭矩	≈ 400N·m	双编码器	支持
	通讯方式	Ethernet		
电气参数	标称电压	46.8V	额定功率	≈ 936W
性能参数	单手负载	≈ 3kg	基础算力	8核高性能CPU
电池及适配器	电池容量	双电池 702Wh + 234Wh	电池类型	锂离子电池
	电池总重量	双电池 3.8kg + 1.3kg	电池标称电压	46.8V
	充电限制电压	54.6V	续航时间	≈ 3h
	充电时间	≈ 1.5h	热插拔	支持
	适配器输入参数	90-260V AC 50/60Hz	适配器输出参数	54.6V DC 12A
中央处理器	操作系统	Ubuntu 22.04	处理器	AMD Ryzen
感知传感器	视觉摄像头	双目深度相机	IMU	6轴（加速度+角速度检测）
	显示屏	有，彩色显示	麦克风	有
	扬声器	有	触觉阵列	有（头部、躯干）
交互能力	遥操作	可选配	触觉反馈	支持头部及躯干的触觉感知及实时反馈
	交互灯带	有		

*产品外观及参数以实物为准

傅 利 叶

GR-3C



身高
≈ 165cm

重量
≈ 71kg

全身自由度
43个

哑光硬壳
抗压耐用，易打理

单手负载
≈ 3kg

续航时间
≈ 3h，支持热插拔

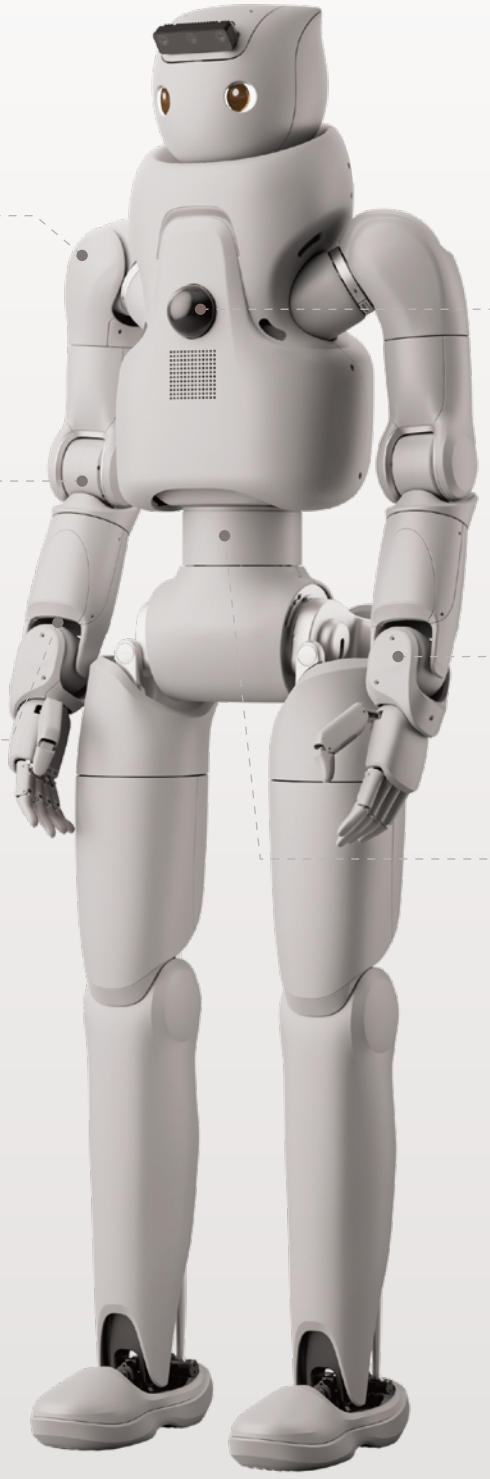
产品参数

基础参数	尺寸	1642mm x 552mm x 292mm（高 x 长 x 宽）		
	重量	≈ 71kg	腿部长度 （小腿 + 大腿）	425mm + 408mm
	臂展长度	1395mm（含灵巧手时最高1795mm）		
外壳材质	框架结构	铝合金 + 工程塑料		
关节参数	全身关节自由度	43个（包括：头部2个、单腿6个、腰部3个、单手臂7个、单手6个）		
	最大关节峰值扭矩	≈ 400N·m	双编码器	支持
	通讯方式	Ethernet		
电气参数	标称电压	46.8V	额定功率	≈ 936W
性能参数	单手负载	≈ 3kg	基础算力	8核高性能CPU
电池及适配器	电池容量	双电池 702Wh + 234Wh	电池类型	锂离子电池
	电池总重量	双电池 3.8kg + 1.3kg	电池标称电压	46.8V
	充电限制电压	54.6V	续航时间	≈ 3h
	充电时间	≈ 1.5h	热插拔	支持
	适配器输入参数	90~260V AC 50/60Hz	适配器输出参数	54.6V DC 12A
中央处理器	操作系统	Ubuntu 22.04	处理器	AMD Ryzen
感知传感器	视觉摄像头	双目深度相机	IMU	6轴（加速度+角速度检测）
	显示屏	有，彩色显示	麦克风	可选配
	扬声器	有		
交互能力	遥操作	可选配	交互灯带	有

*产品外观及参数以实物为准

傅 利 叶

GR-3C Ultra



身高
≈ 165cm

重量
≈ 71kg

全身自由度
43个

激光雷达
实时避障

单手负载
≈ 3kg

续航时间
≈ 3h，支持热插拔

产品参数

基础参数	尺寸	1642mm x 552mm x 292mm（高 x 长 x 宽）		
	重量	≈ 71kg	腿部长度 （小腿 + 大腿）	425mm + 408mm
	臂展长度	1395mm（含灵巧手时最高1795mm）		
外壳材质	框架结构	铝合金 + 工程塑料		
关节参数	全身关节自由度	43个（包括：头部2个、单腿6个、腰部3个、单手臂7个、单手6个）		
	最大关节峰值扭矩	≈ 400N·m	双编码器	支持
	通讯方式	Ethernet		
电气参数	标称电压	46.8V	额定功率	≈ 936W
性能参数	单手负载	≈ 3kg	基础算力	8核高性能CPU
电池及适配器	电池容量	双电池 702Wh + 234Wh	电池类型	锂离子电池
	电池总重量	双电池 3.8kg + 1.3kg	电池标称电压	46.8V
	充电限制电压	54.6V	续航时间	≈ 3h
	充电时间	≈ 1.5h	热插拔	支持
	适配器输入参数	90-260V AC 50/60Hz	适配器输出参数	54.6V DC 12A
中央处理器	操作系统	Ubuntu 22.04	处理器	AMD Ryzen
感知传感器	视觉摄像头	双目深度相机	IMU	6轴（加速度+角速度检测）
	显示屏	有，彩色显示	麦克风	可选配
	激光雷达	有	扬声器	有
交互能力	遥操作	可选配	交互灯带	有

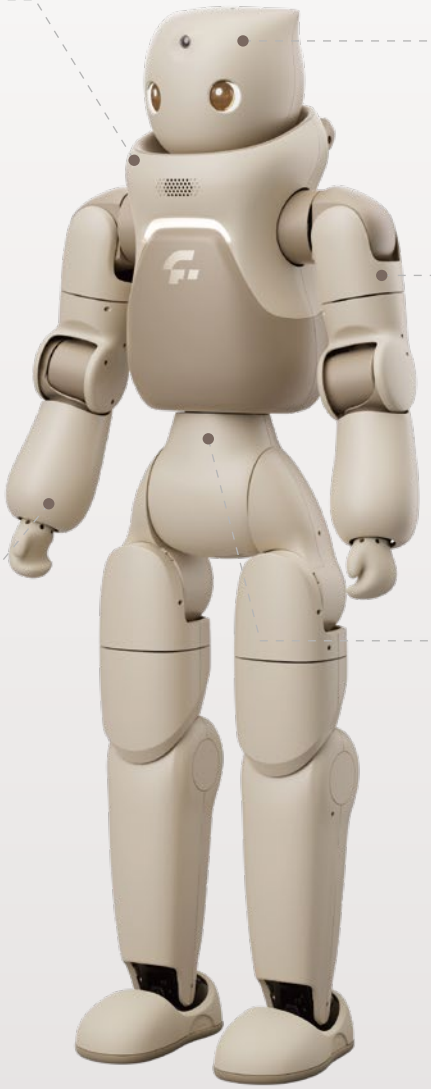
*产品外观及参数以实物为准

傅 利 叶

GR Mini

身高
≈ 127cm

全身自由度
25个



触觉反馈
支持头部

重量
≈ 43kg

续航时间
≈ 2h

产品参数

基础参数	尺寸	1266mm × 552mm × 302mm（高 x 长 x 宽）		
	重量	≈ 43kg	臂长	433mm
	臂展长度	1203mm	腿部长度 （小腿 + 大腿）	290mm + 335mm
外壳材质	框架结构	铝合金+工程塑料		
关节参数	全身关节自由度	25个（包括：头部2个、单腿6个、腰部1个、单手臂5个）		
	最大关节峰值扭矩	≈ 140N•m	双编码器	支持
	关节运动空间	髋关节：P（-122° ~ +110°），R（-35° ~ +92°），Y（±142°）；膝关节：-2° ~ +142°		
	通讯方式	EtherCAT	全关节中空内走线	是
电气参数	标称电压	46.8V	散热系统	风冷
	整机通讯方式	WIFI、Ethernet		
性能参数	基础算力	8核高性能CPU		
电池及适配器	电池容量	463Wh	电池类型	锂离子电池
	续航时间	≈ 2h	充电时间	＜ 1h
感知传感器	视觉摄像头	单目相机	IMU	6轴（加速度+角速度检测）
	麦克风	有	扬声器	有
	触觉阵列	有（头部）	灯效	有
交互能力	触觉反馈	支持头部的触觉感知及实时反馈	交互灯带	有

*产品外观及参数以实物为准

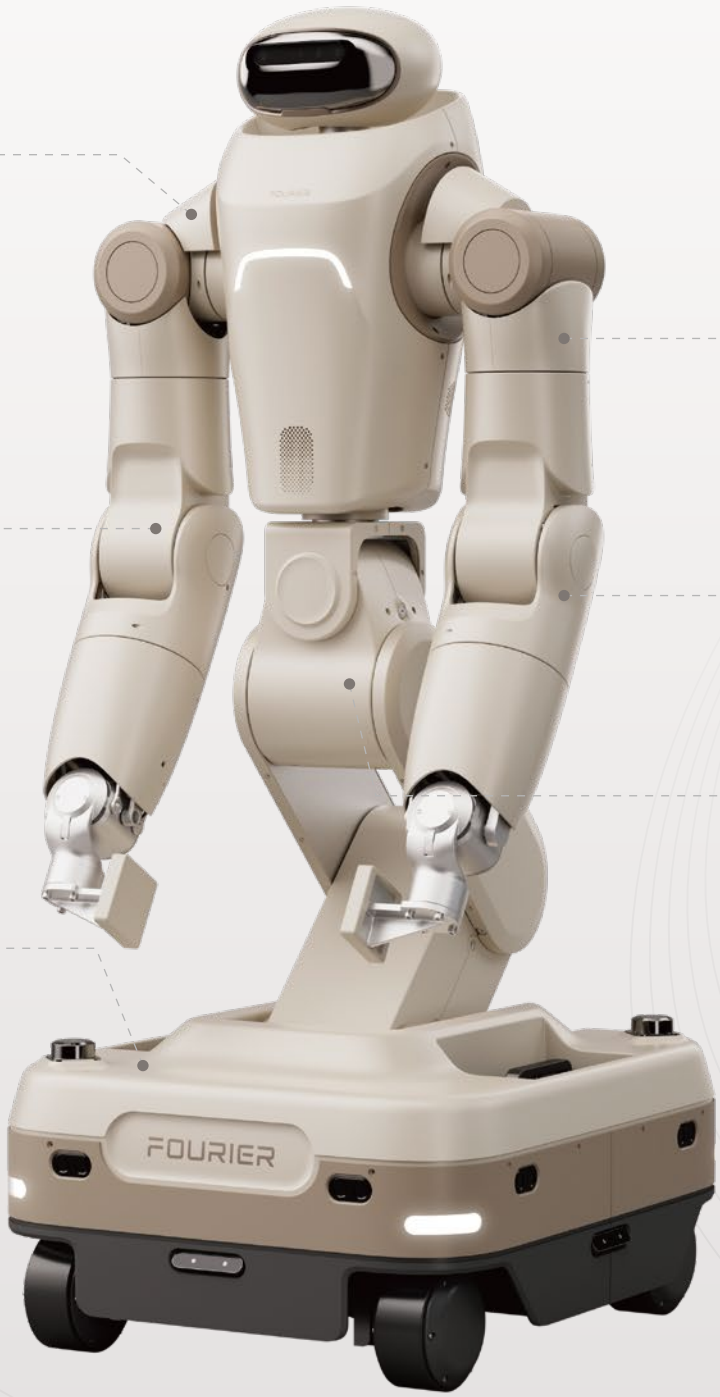
傅 利 叶

GRW

身高
1231mm~1695mm

重量
≈ 240kg

旋转直径
≈ 880mm



臂展
1966mm（不含末端）

单臂负载
8kg

续航时间
≈ 4h，支持热插拔

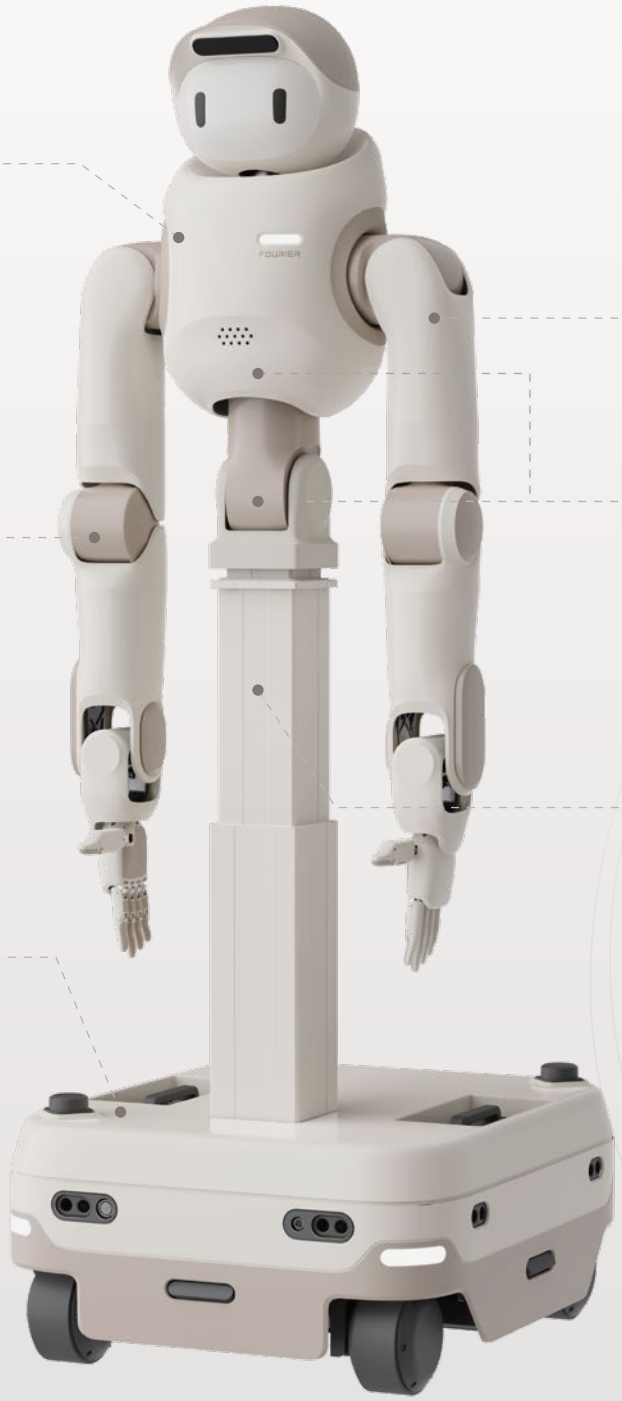
产品参数

基础参数	高	1231mm~1695mm	长 × 宽	722mm x 633mm
	肩宽	584mm	重量	≈ 240kg
	臂展	1966mm（不含末端）	旋转直径	≈ 880mm
外壳材质	框架结构	铝合金 + 工程塑料	末端模组	可支持扩展
关节参数	头部自由度	2	单臂自由度	7
	腰部自由度	3	下肢自由度（折叠部分）	2
	底盘形式	四轮四转	最大关节峰值扭矩	≈ 500N·m
	通讯方式	EtherCAT		
电气参数	标称电压	44.8V	额定功率	≈ 1300W
	安全失电抱闸	具备（除底盘外）		
性能参数	平均行驶速度	≈ 0.8m/s	行驶坡度	最大10°
	基础算力	8核高性能CPU	双臂额定负载	16kg
电池及适配器	电池容量	双电池，单个672Wh	电池类型	锂离子电池
	单电池重量	6.1kg	电池标称电压	44.8V
	充电限制电压	51.1V	热插拔	支持
	续航时间	≈ 4h	充电时间	≈ 2h（0~80%电量）
	适配器输入参数	100-240V AC 50/60Hz	适配器输出参数	51.1V DC 7.0A
中央处理器	操作系统	Ubuntu 22.04	处理器	AMD Ryzen
感知传感器	头部摄像头	RGB + 结构光深度相机，数量1	底盘摄像头	数量4
	底盘超声波雷达	数量8	底盘激光雷达	数量2
	IMU	6轴（加速度 + 角速度检测）	扬声器	有

*产品外观及参数以实物为准

傅 利 叶

GRW Lite



身高
1307mm~1907mm

重量
≈ 120kg

旋转直径
≈ 880mm

臂展
1768mm（不含末端）

腰部自由度
俯仰与旋转

续航时间
≈ 4h，支持热插拔

产品参数

基础参数	高	1307mm~1907mm	长 × 宽	714mm x 620mm
	肩宽	490mm	重量	≈ 120kg
	臂展	1768mm（不含末端）	旋转直径	≈ 880mm
外壳材质	框架结构	铝合金 + 工程塑料	末端模组	可支持扩展
关节参数	头部自由度	2	单臂自由度	7
	腰部自由度	2	下肢自由度	1
	底盘形式	四轮四转	最大关节峰值扭矩	≈ 140N·m
	通讯方式	EtherCAT		
电气参数	标称电压	44.8V	额定功率	≈ 1300W
	安全失电抱闸	有，支持腰部俯仰安全失电抱闸		
性能参数	平均行驶速度	≈ 0.8m/s	行驶坡度	最大10°
	双臂额定负载	3kg		
电池及适配器	电池容量	双电池，单个672Wh	电池类型	锂离子电池
	单电池重量	6.1kg	电池标称电压	44.8V
	充电限制电压	51.1V	热插拔	支持
	续航时间	≈ 4h	充电时间	≈ 2h（0~80%电量）
	适配器输入参数	100-240V AC 50/60Hz	适配器输出参数	51.1V DC 7.0A
中央处理器	操作系统	Ubuntu 24.04	处理器	NVIDIA Jetson Thor
感知传感器	头部摄像头	数量1	底盘摄像头	数量4
	底盘超声波雷达	数量8	底盘激光雷达	数量2
	IMU	6轴（加速度 + 角速度检测）	扬声器	有
	麦克风	有		
交互能力	遥操作	可选配	交互灯带	有
	语音交互	基础语音输出（执行器报警，低电量播报，导航声音）		

*产品外观及参数以实物为准

傅 利 叶

GR Nano



桌面级尺寸:125x105x95mm　采用:水晶超柔针织布面料　总重:200g

触摸感知

Nano支持对额头区域的触摸输入进行响应，并触发抬头、转向等动作反馈。

视觉感知

Nano可持续检测并追踪视野内的人脸位置，实现对目标人脸的实时跟随。

姿态识别

Nano可识别倒置、晃动、放下及恢复正常等姿态或状态变化，并触发相应的反馈。

听觉系统

Nano可根据声音的左右方向判断声源方位，并驱动头部朝相应方向转动。

开发平台架构



企业场景与落地合作方式

通用方向

AI Agent　语音交互　多模态交互　机器人交互研发

集成边界

Nano开发版

感知输入
声音·画面· 触摸·运动

交互表达
扬声器·双眼显示·头部动作

← 集成对接 →

客户自有平台

ASR / TTS / LLM / VLM / Agent

业务逻辑与后端系统

合作路径

需求评估 → 概念验证 → 接口/固件适配 → 项目集成

*产品外观及参数以实物为准

以机器人科技赋能人类生活

傅利叶公众号

傅利叶视频号

/ 官方网址 /
www.fftai.com

/ 商务合作 /
generalrobot@fftai.com

/ 客服电话 /
400 800 7671